

MAJ : 31/07/2013



*Photo non contractuelle*

**Ce boîtier de pilotage permet de piloter 2 actionneurs utilisant des moteurs pas à pas**

## 1 - Conception

Ce boîtier de pilotage est un système autonome qui intègre un contrôleur deux axes pour moteurs pas à pas bipolaires, les alimentations, la communication et les voyants d'état. Il est capable de gérer les capteurs fins de course (positif et négatif) et capteur origine avec possibilité d'activation, de désactivation et de configuration logicielle de chaque capteur.

Chaque axe est indépendant et dispose d'une entrée de commande analogique qui permet de réaliser un asservissement de position externe.

## 2 - Applications

- Pilotage d'actionneurs de positionnement utilisant des moteurs pas à pas
- Pilotage de systèmes de laboratoire avec interface sous Windows
- Application de démonstration (Windows) fournie

### 3 - Spécifications techniques

CARACTERISTIQUES	SPECIFICATIONS
Alimentation :	85-240VAC/50-60Hz
Courant absorbé :	1A
Nombre d'axe moteur :	2
Type de moteur :	Pas à pas bipolaire 4 fils
Courant moteur :	1A RMS, 2A en pic
Communication :	RS232 (trames ASCII)
Adresse des axes :	Configurable manuellement par l'utilisateur (DIP switch)
Entrées TOR :	6 fins de course (FDC+, FDC- et ORI pour chaque axe)
Entrées analogiques :	2 entrées ±10V 10 bits (embase BNC)
Sorties :	2 sorties actionneur (embase DIN 8 contacts)
Voyants :	Présence tensions, mouvement et défaut pour chaque axe
Dimensions (L x l x h) :	290x180x120mm
Poids	1kg