

MAJ : 07/09/2015



Photo non contractuelle

**Le vérin VMP 10-100-60 assure des mouvements de grande précision.**

## 1 - Description

- Le vérin VMP10-100-60-LMJ-POL est entraîné par un moteur de technologie pas à pas.
- Il produit un déplacement irréversible par le moyen d'une vis de grande précision..
- Le vérin VMP10-100-60-LMJ-POL est doté d'un système anti-rotation de la tige, garantissant ainsi une facilité de mise en œuvre.
- Son guidage intégré lui permet de supporter des charges radiales.
- Le vérin VMP10-100-60-LMJ-POL est polarisé en effort et permet une utilisation sous charge bidirectionnelle (en traction ou en poussée).
- L'actionneur peut être adapté à la demande du client.

## 2 - Applications

Positionnement précis d'optiques, de capteurs.

## 3 - Spécifications techniques (version LMJ)

### Entraînement :

Moteur pas à pas Hybride, bipolaire 400 pas/tour

Tension d'alimentation	24V
Courant	1,2 A/phase
Résistance	33 $\Omega$ /phase
Inductance	14 mH/phase

### Spécifications techniques :

Course utile	10 mm
--------------	-------

### Tenue en effort :

Axial : 60 N

Radial : 30 N

### Force axiale nominale :

$0 \leq F \leq 2N$  (en compression ou en extension)

### Classe de propreté :

Conditionné pour utilisation en ISO 5

### Masse actionneur :

1,4 kg maxi

Répétabilité	0,2 µm RMS
Résolution de construction	0,054 µm/pas mot
Linéarité	1%
Incrément minimum de commande conseillé	8 pas/moteur
Voilage	+/-20 µrad

**Température :**

20 à 22°C

**Détecteurs intégrés :**

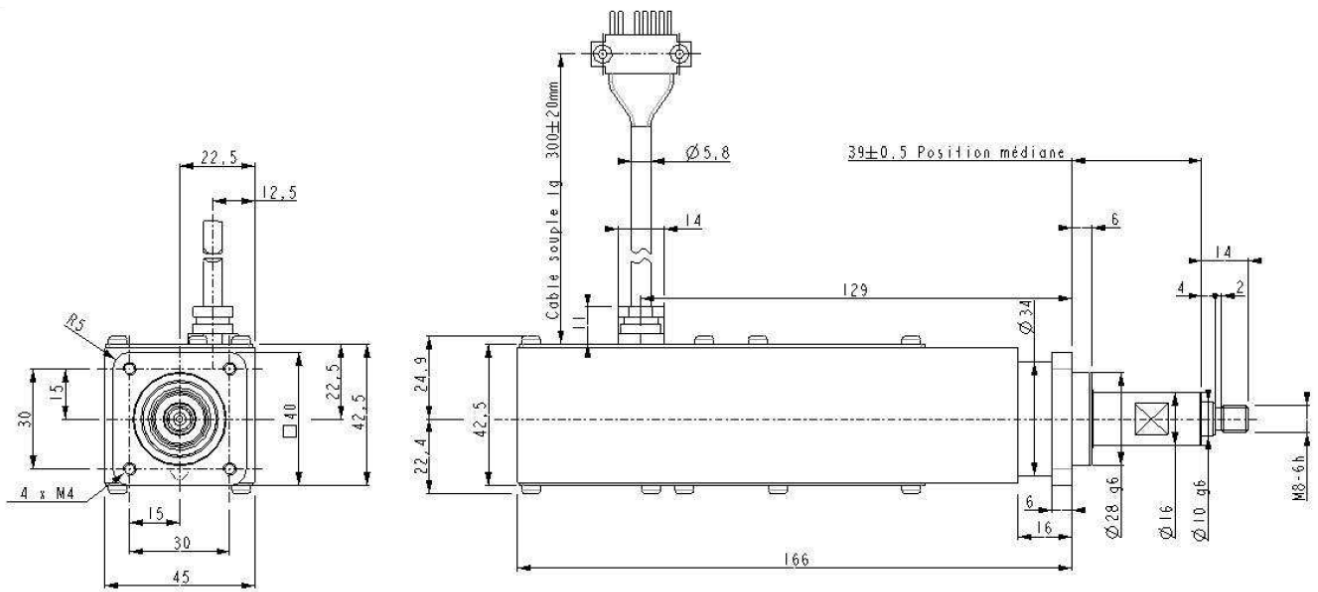
2 contacts fin de course NF.

Répétabilité unidirectionnelle court terme pour 10 manœuvres : ± 10µm

**Vérin :**

Livré en standard avec 3m de câble multiconducteur non blindé (8 x 0,25 mm)

**4 - Dimensions**



Câblage de l'actionneur		
Repère	Fonction	Contact
1	PHASE A +	MALE
2	PHASE A -	MALE
3	MASSE MECA	FEMELLE (Détrompeur)
4	PHASE B +	MALE
5	PHASE B -	MALE
6	FIN DE COURSE +	MALE
7	24V FIN DE COURSE	MALE
8	FIN DE COURSE -	MALE

