



VERIN DE MICRO POSITIONNEMENT VMP 40-6000-80-PL-ISO5-LMJ

mise à jour : 08/09/2015

page 1

- Le vérin VMP 40-6000-80-PL-ISO5 est entraîné par un moteur de technologie pas à pas hybride.
- Il produit un déplacement irréversible par le moyen d'une vis de grande précision
- Le vérin VMP 40-6000-80-PL-ISO5 est doté d'un système anti-rotation de la tige, garantissant ainsi une facilité de mise en oeuvre.
- Son guidage intégré lui permet de supporter des charges radiales.
- L'actionneur peut être adapté à la demande du client.



Photo non contractuelle

Applications : Positionnement précis d'optiques et de capteurs.

Spécifications techniques :

Entraînement

Moteur pas à pas Hybride, bipolaire 200 pas/tour

Tension d'alimentation	48V
Courant	1.1 A/phase
Résistance	4 Ω /phase
Inductance	3 mH/phase

Spécification Technique

Course utile	> 31.84 (-15.09/+16.75)
Course Maxi	<35.75mm
Répétabilité	55 μ m
Résolution de construction	6.25 μ m/pas mot.
Hystéresis sans rattrapage de jeu	<50 x résolution pratique
Incrément minimum de commande conseillé	8 pas moteur

Vérin :

Livré en standard avec 3m de câble multiconducteur 15 points D38999-24WD18PN

Tenue en effort :

Axial 30N à 80N (en compression uniquement)
Radial : 30N

Détecteurs intégrés :

2 contacts fin de course NF
Répétabilité unidirectionnelle court terme pour 10 manoeuvres : \pm 10 μ m

Classe de propreté

Conditionné pour utilisation en ISO 5

Température d'utilisation : 19 à 23°C

Masse actionneur : 1.1kg

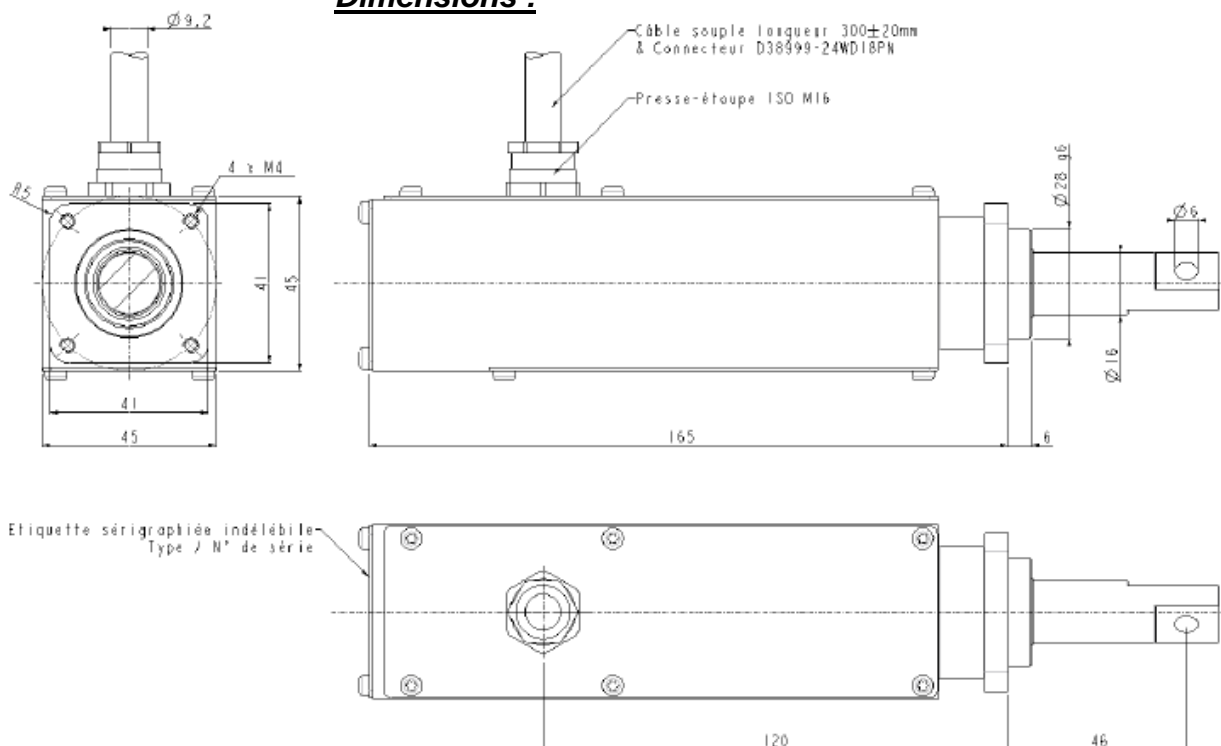


**VERIN DE MICRO POSITIONNEMENT
VMP 40-6000-80-PL-ISO5-LMJ**

mise à jour : 08/09/2015

page 2

Dimensions :



CÂBLAGE DE L'ACTIONNEUR		
N° contact	Fonction	Observation
A	Contact fin de course + (tige sortie)	Contact NF
B	Contact fin de course - (tige rentrée)	Contact NF
C		
D	Phase A +	
E	Phase A -	
F	Masse mécanique	
G	Phase B +	
H	Phase B -	
J		
K	0V Capteur de déplacement	
L	10V Capteur de déplacement	
M	Curseur de déplacement	
N	24 V Commun contacts fin de course	